

## TAŞINIM-YAYINIM PROBLEMLERİ İÇİN SHY

Akışkan akışının önemli rol oynadığı problemlerde taşınım etkilerinin hesaba katılması gerekir. *Doğada taşınım sırasında daima yayınım da oluşur.* Bu bakımdan bu bölümde taşınım ve yayınım etkilerini birlikte inceleyecek yöntemler incelenecektir

Daimi-halde transport denklemi  $\nabla(\rho\vec{u}\phi) = \nabla(\Gamma\nabla\phi) + S_\phi$

Bir kontrol hacmide integral alınıp diverjans teoremi uygulanarak

$$\underbrace{\iint_A (\rho\vec{u}\phi) \cdot \vec{n} dA}_{\text{Taşınımsal akı}} = \underbrace{\iint_A (\Gamma\nabla\phi) \cdot \vec{n} dA}_{\text{Yayıyınım akı}} + \underbrace{\iiint_V S_\phi dV}_{\text{Kaynak terimi}}$$

Buradaki *yayınım* ve *kaynak* terimlerinin ayrıklaştırılması için önceki bölümde iyi çalışan uygulamanın burada da kullanılmasının uygun olacağı aşikar gibidir.

Ancak, *yayınım olayı*, yayınan bir büyüklüğün *her yöndeki değişimleri* (gradyant) ile ilgiliyken *taşınım olayı* sadece akış doğrultusunda etkindir.

Bu husus *merkezi farklarla kararlı bir taşınım-yayınım hesaplaması* yapılabilmesi için *hücre boyutları üzerinde taşınım ve yayınım şiddetlerinin oranına bağlı bir sınırlama getirir.*

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayınım

Kaynak terimi olmaması halinde  $u$  hızındaki 1-B akımda  $\phi$  özelliğinin daimi haldeki taşınım ve yayınımı

$$\frac{d}{dx}(\rho u \phi) = \frac{d}{dx} \left( \Gamma \frac{d\phi}{dx} \right)$$

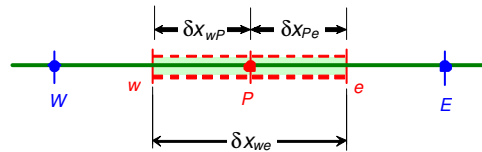
Akımda sürekliliğin de sağlanması gerekir

$$\frac{d}{dx}(\rho u) = 0$$

Her iki denklem şeklindeki kontrol hacmi içerisinde integre edilerek

$$(\rho u A \phi)_e - (\rho u A \phi)_w = \left( \Gamma A \frac{\partial \phi}{\partial x} \right)_e - \left( \Gamma A \frac{\partial \phi}{\partial x} \right)_w$$

$$(\rho u A)_e - (\rho u A)_w = 0$$



Ayrıklaştırılmış denklemleri elde etmek için bu denklemlerdeki terimlerin yaklaşık ifadelerinin yazılması gereklidir. Bu amaçla şu tanımlamalar faydalı olur:

- birim alan başına *taşınımsal kütle akısı*  $F = \rho u$

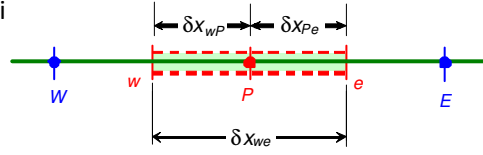
- hücre yüzlerinden *yayınım iletkenliği*  $D = \frac{\Gamma}{\delta x}$

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

Bu büyüklüklerin hücre duvarlarındaki değerleri

$$F_w = (\rho u)_w, \quad F_e = (\rho u)_e$$

$$D_w = \frac{\Gamma}{\delta x_{WP}}, \quad D_e = \frac{\Gamma}{\delta x_{PE}}$$



Bu büyüklükler integre edilmiş denklemlerde kullanılarak ve **yayılım terimlerinin katkısı merkezi farklarla** ayrıştırılarak,  $A_w=A_e=A$  olmak üzere

$$(\rho u A \phi)_e - (\rho u A \phi)_w = \left( \Gamma A \frac{\partial \phi}{\partial x} \right)_e - \left( \Gamma A \frac{\partial \phi}{\partial x} \right)_w \implies F_e \phi_e - F_w \phi_w = D_e (\phi_E - \phi_P) - D_w (\phi_P - \phi_W)$$

$$(\rho u A)_e - (\rho u A)_w = 0 \implies F_e - F_w = 0$$

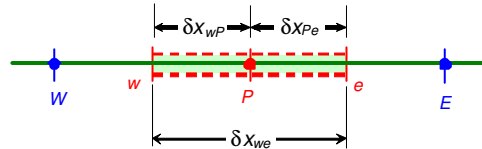
Hız alanının bir şekilde bilindiği varsayılmış olup, bu hız alanının hesabı sırasında  $F_e$  ve  $F_w$  nin değerleri dikkate alınmış olmalıdır. Transport denkleminin çözümü için  $e$  ve  $w$  hücre yüzlerinde  $\phi$  özelliğini değerlerinin hesaplanmış olması gereklidir. Buna yönelik çeşitli şemalar mevcuttur.

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Merkezi fark şeması:

Üniform bir ağ için  $\phi$  özelliğinin hücre yüzlerindeki değerleri

$$\phi_e = (\phi_P + \phi_E)/2, \quad \phi_w = (\phi_P + \phi_W)/2$$



Transport denkleminde kullanılarak

$$\frac{F_e}{2} (\phi_P + \phi_E) - \frac{F_w}{2} (\phi_P + \phi_W) = D_e (\phi_E - \phi_P) - D_w (\phi_P - \phi_W)$$

Düzenlenerek

$$\left[ \left( D_w - \frac{F_w}{2} \right) + \left( D_e + \frac{F_e}{2} \right) \right] \phi_P = \left( D_w + \frac{F_w}{2} \right) \phi_W + \left( D_e - \frac{F_e}{2} \right) \phi_E$$

Veya

$$\left[ \left( D_w + \frac{F_w}{2} \right) + \left( D_e - \frac{F_e}{2} \right) + (F_e - F_w) \right] \phi_P = \left( D_w + \frac{F_w}{2} \right) \phi_W + \left( D_e - \frac{F_e}{2} \right) \phi_E$$

Daha önceki standart düzenlemeye benzer biçimde

$$a_P \phi_P = a_W \phi_W + a_E \phi_E$$

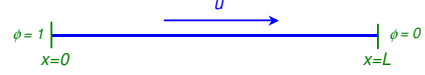
Burada

$$a_W = D_w + \frac{F_w}{2}, \quad a_E = D_e - \frac{F_e}{2}, \quad a_P = a_W + a_E + (F_e - F_w)$$

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Örnek problem:

Bir  $\phi$  özelliği şekildeki bir-boyutlu bölgede taşınım ve difüzyon yoluyla nakledilmekte olup sınır şartları  $x=0$  da  $\phi_0=1$  ve  $x=L$  de  $\phi_L=0$  şeklindedir.

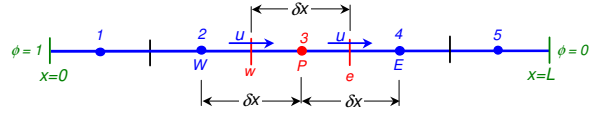


Eşit boyda beş hücre olarak ve taşınım ve yayılım için merkezi fark ayrıklaştırması kullanarak  $\phi$  nin  $x$  ile değişimini (i)  $u=0.1$  m/s, (ii)  $u=2.5$  m/s hallerinde hesaplayınız. Elde edilen sonuçları analitik çözümle karşılaştırınız. (iii)  $u=2.5$  m/s halindeki çözümü 20 ağ noktası için tekrarlayınız ve analitik çözümle karşılaştırınız.

Hesaplamalarda uzunluk  $L=1.0$  m, yoğunluk  $\rho=1.0$  kg/m<sup>3</sup>,  $\Gamma=0.1$  kg/m/s alınacaktır.

Anolitik çözüm: 
$$\frac{\phi - \phi_0}{\phi_L - \phi_0} = \frac{\exp(\rho u x / \Gamma) - 1}{\exp(\rho u L / \Gamma) - 1}$$

Çözüm bölgesi,  $\delta x=0.2$  m olmak üzere 5 hücreye bölünerek



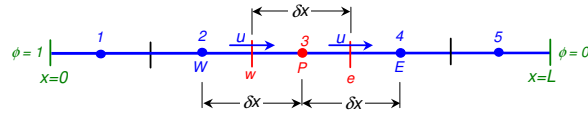
## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Örnek problem:

Bütün hücrelerde

$$F_e = F_w = F = u, \quad D_e = D_w = D = \Gamma / \delta x$$

olup, sınırlar A ve B ile belirtilecektir.



#### 1 numaralı sınır hücresi için

Doğu yüzünde yayılım ve taşınım akılarının her ikisinde de merkezi fark ayrıklaştırması uygulanabilir.

Hücrenin batı yüzünde ise  $\phi$  büyüklüğünün değeri  $\phi_w = \phi_A = 1$  olarak verilmiş olup taşınımsal akı terimi için herhangi bir yaklaşım yapmaya gerek yoktur.

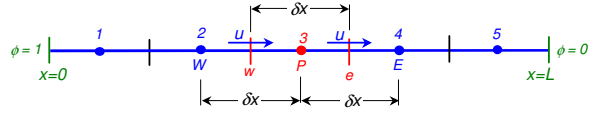
Yayılım terimi ise daha önce olduğu gibi ileri farklarla ayrıklaştırılacaktır.

Buna göre 
$$\frac{F_e}{2} (\phi_P + \phi_E) - F_A \phi_A = D_e (\phi_E - \phi_P) - 2D_A (\phi_P - \phi_A)$$

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

**Örnek problem:**

5 numaralı sınır hücresi için



Hücrenin doğu yüzünde  $\phi_w = \phi_B = 0$  verilmiştir.

Yayılım terimi ise daha önce olduğu gibi geri farklarla ayrıştırılacaktır.

Batı yüzünde yayılım ve taşınım akıları için **merkezi fark** ayrıştırması uygulanabilir.

Buna göre 
$$F_B \phi_B - \frac{F_w}{2} (\phi_P + \phi_W) = 2D_B (\phi_B - \phi_P) - D_w (\phi_P - \phi_W)$$

Sınır hücreler için elde edilen denklemler standart biçimde yeniden düzenlenerek

$$a_P \phi_P = a_W \phi_W + a_E \phi_E + S_u$$

Burada 
$$a_P = a_W + a_E + (F_e - F_w) - S_p$$

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

**Örnek problem:**

Bütün hücreler için katsayılar  $D_w = D_e = D_A = D_B = \Gamma / \delta x = D$  ve  $F_w = F_e = F_A = F_B = F$  olmak üzere

Nokta	$a_W$	$a_E$	$S_p$	$S_u$
1	0	$D - F/2$	$-(2D + F)$	$(2D + F) \phi_A$
2,3,4	$D + F/2$	$D - F/2$	0	0
5	$D + F/2$	0	$-(2D - F)$	$(2D - F) \phi_B$

(i)  $u = 0.1 \text{ m/s}$ ,  $\rho = 1.0 \text{ kg/m}^3$ ,  $\Gamma = 0.1 \text{ kg/m/s}$  verilmiş ve  $\delta x = 0.2 \text{ m}$  için  $F = \rho u = 0.1$ ,  $D = \Gamma / \delta x = 0.5$  olup

Nokta	$a_W$	$a_E$	$S_p$	$a_P = a_W + a_E - S_p$	$S_u$
1	0	0.45	-1.1	1.55	$1.1 \phi_A$
2	0.55	0.45	0	1.0	0
3	0.55	0.45	0	1.0	0
4	0.55	0.45	0	1.0	0
5	0.55	0	-0.9	1.45	$0.9 \phi_B$

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

**Örnek problem:**  $\phi_A=1$  ve  $\phi_B=0$  olmak üzere denklem takımı ve çözümü

$$\begin{bmatrix} 1.55 & -0.45 & 0 & 0 & 0 \\ -0.55 & 1.0 & -0.45 & 0 & 0 \\ 0 & -0.55 & 1.0 & -0.45 & 0 \\ 0 & 0 & -0.55 & 1.0 & -0.45 \\ 0 & 0 & 0 & -0.55 & 1.45 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} \phi_1 \\ \phi_2 \\ \phi_3 \\ \phi_4 \\ \phi_5 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 1.1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{Bmatrix} \Rightarrow \begin{Bmatrix} \phi_1 \\ \phi_2 \\ \phi_3 \\ \phi_4 \\ \phi_5 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 0.9421 \\ 0.8006 \\ 0.6276 \\ 0.4163 \\ 0.1579 \end{Bmatrix}$$

Verilen büyüklüklerle problemin analitik çözümü

$$\phi(x) = \frac{2.7183 - \exp(x)}{1.7183}$$

Nokta	Mesafe	FVM	Analitik	Fark	Yüzde hata
1	0.1	0.9421	0.9387	-0.003	-0.36
2	0.2	0.8006	0.7963	-0.004	-0.53
3	0.3	0.6276	0.6224	-0.005	-0.83
4	0.4	0.4163	0.4100	-0.006	-1.53
5	0.5	0.1579	0.1505	-0.007	-4.91

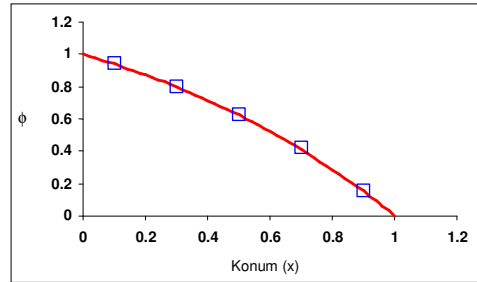
UCK348 Mühendislikte Bilgisayar  
Uygulamaları Ders notları, M. Adil  
Yükselen

9

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

**Örnek problem:**

Ağ yapısının kaba olmasına karşın merkezi fark şeması analitik çözümlerle kabul edilebilir bir uyum göstermiştir



(ii)  $u=2.5$  m/s,  $\rho=1.0$  kg/m<sup>3</sup>,  $\Gamma=0.1$  kg/m/s verilmiş ve  $\delta x=0.2$ m için  $F=\rho u=2.5$ ,  $D=\Gamma/\delta x=0.5$  olup katsayılar

Nokta	$a_w$	$a_E$	$S_p$	$a_p=a_w+a_E-S_p$	$S_u$
1	0	-0.75	-3.5	2.75	$3.5 \phi_A$
2	1.75	-0.75	0	1	0
3	1.75	-0.75	0	1	0
4	1.75	-0.75	0	1	0
5	1.75	0	1.5	0.25	$-1.5 \phi_B$

UCK348 Mühendislikte Bilgisayar  
Uygulamaları Ders notları, M. Adil  
Yükselen

10

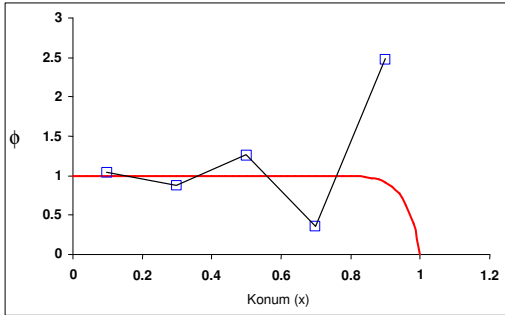
## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Örnek problem:

Bu haldeki analitik çözüm

$$\phi(x) = 1 + \frac{1 - \exp(25x)}{7.20 \times 10^{10}}$$

Nokta	Mesafe	FVM	Analitik	Fark	Yüzde hata
1	0.1	1.0356	1.0000	-0.035	-3.56
2	0.3	0.8694	0.9999	0.131	13.05
3	0.5	1.2573	0.9999	-0.257	-25.74
4	0.7	0.3521	0.9994	0.647	64.70
5	0.9	2.4644	0.9179	-1.546	-168.48



Bu kez merkezi fark şeması analitik çözüm etrafında çalkantı gösteren bir çözüm vermiştir.

Bu çalkantılar literatürde genellikle "wiggles" olarak adlandırılır.

$$a_p = a_w + a_E + (F_c - F_w) - S_p$$

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Örnek problem:

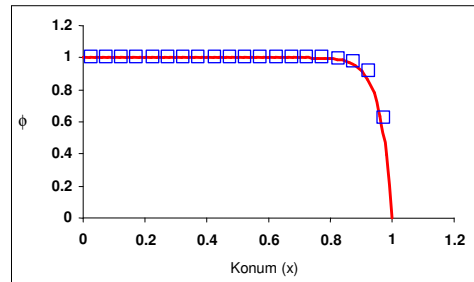
(iii)  $u=2.5 \text{ m/s}$  halinde 20 nokta için  $\delta x=0.05$ ,  $F=\rho u=2.5$ ,  $D=\Gamma/\delta x=0.1/0.05=2.0$  olup

Nokta	$a_w$	$a_E$	$S$	$S_p$	$a_p = a_w + a_E - S_p$
1	0	0.75	$6.5 \phi_A$	-6.5	7.25
2-19	3.25	0.75	0	0	4.00
20	3.25	0	$5 \phi_B$	-1.5	4.75

Şimdi nümerik ve analitik çözümlerin uyumu iyi gözükmemektedir.

Bu haldeki verilerle (ii) halindeki veriler karşılaştırıldığında hücre genişliklerinin azalmasıyla  $F/D$  oranının 5 den 1.25 e indiği görülmektedir.

Merkezi fark şemasının  $F/D$  oranının küçük değerleri için doğru sonuçlar verdiği görülmektedir.



## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Ayrıklaştırma şemalarının özellikleri :

Hücre sayısının sonsuz büyük olması halinde, kullanılan fark yöntemine bağlı olmaksızın, tam (exact) çözümden ayırt edilemeyen nümerik çözümler elde edilmesi teorik olarak mümkündür.

Ancak pratikte *sonlu* sayıda (bazen çok az sayıda) hücre kullanmak zorunda kalınır. Bu durumda ancak ayrıklaştırma şeması bazı temel hususiyetlere sahipse nümerik sonuçlar fiziksel olarak gerçekçi olur.

En önemli hususiyetler şunlardır:

- Korunumsallık (Conservativeness)
- Sınırlılık (Boundedness)
- Nakledilebilirlik (Transportiveness)

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

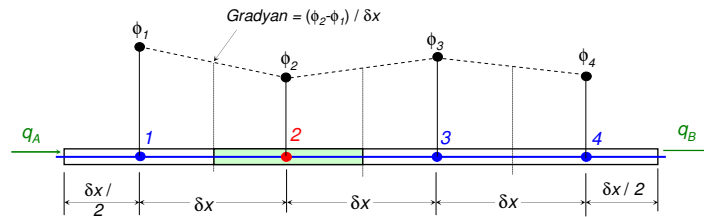
### Korunumsallık (Conservativeness):

Sonlu hacim yönteminde taşınım-yayılım denklemi sonlu sayıda hücre içerisinde integre edilerek, taşınan  $\phi$  büyüklüğünün kontrol hacmi yüzlerinden geçen akılarını içeren ayrıklaştırılmış korunum denklemlerinden oluşan bir denklem takımı elde edilmektedir.

$\phi$  büyüklüğünün çözüm bölgesinin bütününde korunumunun sağlanabilmesi için  $\phi$  nin herhangi bir kontrol hacmini bir duvardan terk eden akısının, komşu kontrol hacmine aynı duvardan giren akısına eşit olması gerekir.

Bunun sağlanabilmesi için de akının herhangi bir genel hücre duvarı için komşu hücre ile uygun biçimde yazılması gerekir

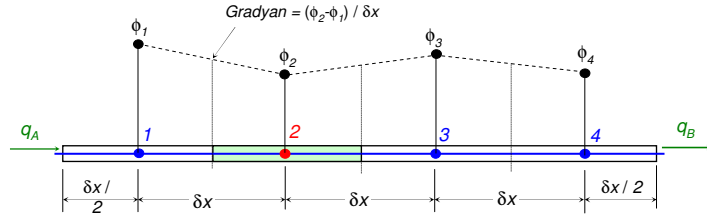
Örnek olarak  
şekildeki, kaynak  
terimi olmayan  
daimi bir-boyutlu  
yayılım problemi  
ele alalım.



## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Korunumsallık:

Hesap bölgesinin sınırlarından geçen akılar  $q_A$  ve  $q_B$  ile belirtilmiştir.



Çözüm bölgesini dört hücreye bölerek hücre yüzlerinden geçen yayınımsal akıları hesaplamak için merkezi fark uygulayalım.

Örneğin, 2 noktasını içeren hücrenin batı ve doğu yüzlerinden geçen yayınımsal akılar:

$$\Gamma_{w2} \left( \frac{\phi_2 - \phi_1}{\delta x} \right), \quad \Gamma_{e2} \left( \frac{\phi_3 - \phi_2}{\delta x} \right)$$

Şimdi, 1 ve 4 numaralı sınıra komşu kontrol hacimleri için sınırdan geçen akıları da dikkate alarak bütün kontrol hacimlerine ait net akıları toplamak suretiyle çözüm bölgesinin tamamı için bir akı bilançosu yazılırsa:

$$\left[ \Gamma_{e1} \frac{(\phi_2 - \phi_1)}{\delta x} - q_A \right] + \left[ \Gamma_{e2} \frac{(\phi_3 - \phi_2)}{\delta x} - \Gamma_{w2} \frac{(\phi_2 - \phi_1)}{\delta x} \right] + \left[ \Gamma_{e3} \frac{(\phi_4 - \phi_3)}{\delta x} - \Gamma_{w3} \frac{(\phi_3 - \phi_2)}{\delta x} \right] + \left[ q_B - \Gamma_{w4} \frac{(\phi_4 - \phi_3)}{\delta x} \right] = q_B - q_A$$

UCK348 Mühendislikte Bilgisayar Uygulamaları Ders notları, M. Adil Yükselen

15

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

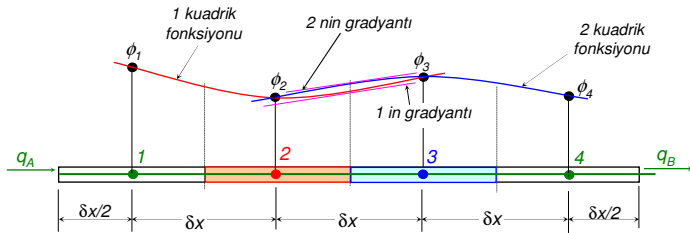
### Korunumsallık:

$$\left[ \Gamma_{e1} \frac{(\phi_2 - \phi_1)}{\delta x} - q_A \right] + \left[ \Gamma_{e2} \frac{(\phi_3 - \phi_2)}{\delta x} - \Gamma_{w2} \frac{(\phi_2 - \phi_1)}{\delta x} \right] + \left[ \Gamma_{e3} \frac{(\phi_4 - \phi_3)}{\delta x} - \Gamma_{w3} \frac{(\phi_3 - \phi_2)}{\delta x} \right] + \left[ q_B - \Gamma_{w4} \frac{(\phi_4 - \phi_3)}{\delta x} \right] = q_B - q_A$$

burada  $\Gamma_{e1} = \Gamma_{w2}$ ,  $\Gamma_{e2} = \Gamma_{w3}$  ve  $\Gamma_{e3} = \Gamma_{w4}$  olduğundan, bütün bölge üzerinde yapılan toplama sonucunda eş akılar birbirini götürmektedir. Sonuçta sadece iki sınır akısı  $q_A$  ve  $q_B$  kalmakta olup  $\phi$  özelliğinin bütünsel korunumu sağlanmaktadır.

Uygun olmayan interpolasyon formülleri bütünsel akı korunumunu sağlamayan uygunsuz şemalara götürebilir.

Örneğin şekilde gösterilen problemde 2 ve 3 numaralı hücrelerin ortak duvarındaki akı hesabını ele alalım



UCK348 Mühendislikte Bilgisayar Uygulamaları Ders notları, M. Adil Yükselen

16



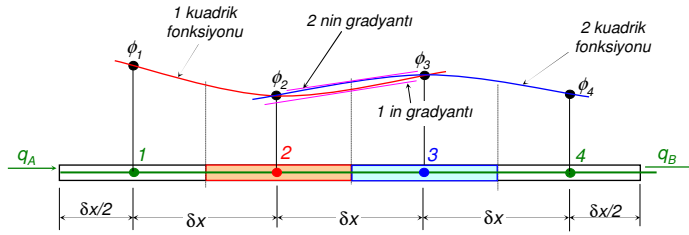
## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Korunumsallık:

Şayet 2 numaralı hücrenin bu doğu duvarındaki akı için 1,2 ve 3 numaralı kontrol noktalarına dayanan bir parabolik eğri kullanılırken, 3 numaralı

hücrenin bu batı duvarında bu defa 2,3 ve 4 numaralı kontrol noktalarına dayanan bir parabolik eğri kullanılırsa, bu iki eğrinin ortak hücre duvarı üzerindeki eğimlerinin aynı olmaması halinde 2 numaralı hücrenin doğu duvarından çıkan akı, 3 numaralı hücrenin batı duvarından giren akı ile aynı olmaz. Bu durumda da bütünsel korunum sağlanamaz

Bu örnek kuadratik interpolasyonun tamamıyla kötü olduğu anlamına gelmez. Nitekim, QUICK adı verilen uygun kuadratik ayrıklaştırma şeması pratikte çok popülerdir.



## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Sınırlılık (Boundedness):

Her bir kontrol noktasında ayrıklaştırılan denklemler sonuçta çözülmesi gereken bir *lineer denklem takımı* oluşturur.

$$a_p \phi_p = a_w \phi_w + a_e \phi_e + S_u$$

$$a_p = a_w + a_e + (F_e - F_w) - S_p$$

Büyük denklem takımları için genellikle tahmini bir çözümden başlanarak yakınsamış bir çözüm elde edilinceye kadar *tekrarlanan* (iteratif) *sayısal teknikler* uygulanır.

Bir *tekrarlı yöntemin yakınsak olması için yeterli koşul* (Scarborough - 1958)

$$\sum \frac{|a_{nb}|}{|a'_p|} \begin{cases} \leq 1 & \text{Bütün noktalarda} \\ < 1 & \text{en az bir noktada} \end{cases}$$

Burada  $a'_p$  merkezi noktanın net katsayısı (yani,  $a_p - S_p$ ) olup, sayıdaki toplama bütün komşu noktalar ( $nb$ ) üzerinde alınmaktadır.

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Sınırlılık (Boundedness):

Şayet fark şeması yukarıdaki kriteri sağlayan katsayılar verirse ortaya çıkan matris *diyagonal baskın* bir matris olur.

Diyagonal baskın matris elde edebilmek için genel olarak  $a'_p = a_p - S_p$  net katsayısının değerinin büyük olması gerekir.

Buna göre kaynak terimlerinin lineerleştirilmesi  $S_p$  yi daima negatif işaretli verecek biçimde olmalıdır. Şayet durum bu şekilde ise  $-S_p$  daima pozitif işaretli olacak ve  $a_p$  ye eklenerek  $a'_p$  katsayısının büyümesini sağlayacaktır.

*Diyagonalin baskın olması sınırlılık kriterinin sağlanması için istenen bir özelliktir.* Bu husus kaynak olmaması halinde  $\phi$  büyüklüğünün iç noktalardaki değerlerinin sınırlardaki değerleri vasıtasıyla sınırlandıracağını ifade eder. Buna göre örneğin daimi halde kaynak içermeyen ve sınır sıcaklıkları  $500^\circ\text{C}$  ve  $200^\circ\text{C}$  olan bir ısı iletimi probleminde iç noktalarda  $T$  sıcaklığının değerleri  $500^\circ\text{C}$  den küçük ve  $200^\circ\text{C}$  den büyük olacaktır.

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Sınırlılık (Boundedness):

Sınırlılık için diğer bir temel gerek de, *ayrıklaştırılmış denklemlerin bütün katsayılarının aynı işaretli* (ekseriyetle pozitif) olmasıdır.

Bunun fiziksel anlamı, bir noktada  $\phi$  değerinde oluşacak artımın komşu noktalardaki değerlerde de bir artış yaratmasıdır.

Şayet ayrıklaştırma şeması sınırlılık gereklerini sağlamazsa çözüm yakınsamayabilir.

Bu husus Örnek problemdeki 2 halinde gösterilmiştir. Bütün diğer örneklerde ayrıklaştırılmış denklemlerin  $a_p$  ve  $a_{nb}$  katsayıları pozitif işaretli iken 2 halinde doğru katsayılarının çoğu negatif işaretli olup çözümde aşağı yukarı yönde çalkantı şeklinde büyük sapmalar vardır.

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Nakledilebilirlik (Transportiveness):

Nakledilebilirlik özelliği şekilde gösterildiği gibi bir  $P$  noktasında *sabit* bir  $\phi$  kaynağı dikkate alınarak izah edilebilir (Roache, 1976).

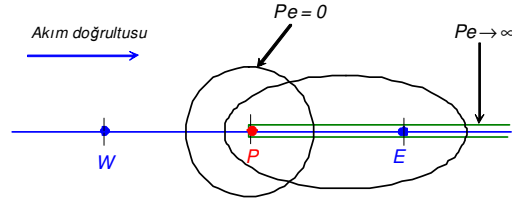
Boyutsuz hücre *Peclet sayısı* taşınım ve yayılımın şiddetleri oranının ölçüsü olarak tanımlanır:

$$Pe = \frac{F}{D} = \frac{\rho u}{\Gamma / \delta x}$$

Burada  $\delta x$  (hücre genişliği) karakteristik uzunluktur. Şekildeki çizgiler  $Pe$  sayısının farklı değerleri için  $\phi=sb$  eğrilerinin (Örneğin  $\phi=1$ ) genel şeklini göstermektedir.

Akım önünde yer alan bir  $P$  noktasının akım gerisinde yer alan bir  $E$  noktasındaki etkisini göstermek için iki uç hali dikkate alalım:

- Taşınım olmadığı sade yayılım hali ( $Pe=0$ )
- Yayılım olmadığı sade taşınım hali ( $Pe \rightarrow \infty$ )



## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

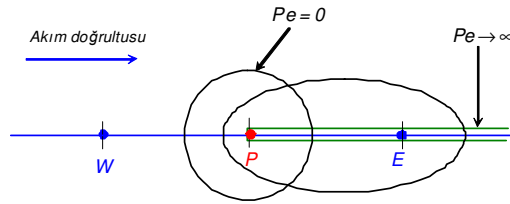
### Nakledilebilirlik (Transportiveness):

*Yalnız yayılım olması halinde* ( $Pe=0$ ) akışkan durağandır. Yayılım olayı  $\phi$  özelliğini her doğrultuda eşit miktarda yayacağından sabit  $\phi$  eğrileri  $P$  eş-merkezli daire çemberleridir.

$E$  doğru noktasındaki şartlar akım önündeki  $P$  noktasından ve akım-gerisindeki şartlardan etkilenecektir. *Pe sayısı arttığında* eğriler daire çemberinden elipse dönüşür ve şekilde gösterildiği gibi akım doğrultusunda uzar. Böylece  $E$  noktası  $P$  deki şartlardan kuvvetli bir şekilde etkilenirken  $P$  deki şartlar  $E$  den zayıf bir şekilde etkilenir veya hiç etkilenmez.

*Yalnız taşınım olması halinde* ( $Pe \rightarrow \infty$ ) eliptik eğriler akım doğrultusunda çizgi gibi uzar.  $P$  den çıkan  $\phi$  özelliğinin tamamı anında geride  $E$  ye doğru taşınır. Böylece, yayılım olmadığından  $E$  deki  $\phi$  değeri sadece akım önü şartlarından etkilenir,  $\phi_E$  büyüklüğü  $\phi_P$  ye eşit olur.

Peclet sayısının büyüklüğü ile etkileşimin doğrultusu arasındaki ilişki çok önemlidir ve "nakledilebilirlik" olarak nitelendirilir.



## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Merkezi ayrıklaştırma şemasının değerlendirilmesi:

#### Korunumsallık

Merkezi fark şeması kontrol hacmi yüzlerinde taşınımsal ve yayınımsal akıların hesabı için uygun ifadeler kullanmaktadır. Bu bakımdan şema korunumsaldır.

#### Sınırlılık

Merkezi farklarla ayrıklaştırılmış transport denkleminin iç noktadaki katsayıları

$$a_W = D_w + \frac{F_w}{2}, \quad a_E = D_e - \frac{F_e}{2}, \quad a_P = a_W + a_E + (F_e - F_w)$$

Süreklilik gereği  $F_e - F_w = 0 \Rightarrow a_P = a_W + a_E$  Scarborough kriteri sağlanmaktadır

$a_E = D_e - \frac{F_e}{2}$  olup taşınımın doğu katsayısına olan katkısı negatiftir.

Taşınım fazla baskın olursa  $a_E$  negatif olabilir.  $a_E > 0$  olması için:

$F_w > 0, F_e > 0$  (yani akım tek yönlü) olmak üzere  $\frac{F_e}{D_e} = Pe_e < 2$  olmalıdır.

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Merkezi ayrıklaştırma şemasının değerlendirilmesi:

Şayet  $Pe_e > 2$  ise doğu katsayısı negatif olacaktır. Bu durum sınırlılık gereklerinden birini ihlal eder ve fiziksel bakımdan imkansız çözümler verebilir

Örnek problemde (ii) ile belirtilen  $Pe=5$  halinde bu koşul ihlal edilmiştir. Bunun sonucu olarak çözümde büyük sapmalar (wiggles) görülmüştür.  $Pe < 2$  olan (i) ve (iii) hallerinde ise analitik çözümlere yakın ve sınırlı yanıtlar elde edilmiştir.

#### Nakledilebilirlik

Merkezi fark şeması,  $P$  noktasında taşınımsal ve yayınımsal akıların hesaplanmasında çevresindeki bütün doğrultulardan etki alır. Dolayısıyla bu şema akımın yönünü veya taşınımın yayınıma kıyasla şiddetini fark etmez. Bu bakımdan *yüksek  $Pe$  sayılarında nakledilebilirlik özelliğine sahip değildir.*

#### Doğruluk

Merkezi ayrıklaştırma şemasında *Taylor serisindeki kesme hatası ikinci mertebededir.* Merkezi fark şemasında katsayıların pozitif olması gereksinimi sadece  $Pe=F/D < 2$  olması halinde şemanın kararlı ve doğru olacağını gösterir.

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Merkezi ayrıklaştırma şemasının değerlendirilmesi:

Hücre Peclet sayısı  $P_e = \frac{F}{D} = \frac{\rho u}{\Gamma / \delta x}$   $\left\{ \begin{array}{l} \rho \text{ ve } \Gamma \text{ akışkan özelliklerine,} \\ u \text{ akım özelliğine,} \\ \delta x \text{ ağ özelliğine} \end{array} \right\}$  bağlıdır.

Buna göre  $\rho$  ve  $\Gamma$  nin verilmiş değerleri için  $F_e / D_e = P_{e_e} < 2$  koşulunun sağlanması sadece *hızın küçük olması* halinde (dolayısıyla *yayılımın baskın olduğu* küçük Reynolds sayılı akımlarda) ya da ağ genişliğinin küçük olması halinde mümkündür.

### Sonuç

Bu kısıtlamalara göre *merkezi fark ayrıklaştırması genel amaçlı akım hesaplamaları için uygun bir ayrıklaştırma yöntemi değildir.*

Buna göre daha uygun özelliklere sahip ayrıklaştırma şemalarına ihtiyaç vardır.

Bu çerçevede, izleyen paragraflarda sırasıyla *upwind*, *hibrid*, *kuvvet-kanunu* ve *QUICK* şemaları incelenecektir.

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Upwind ayrıklaştırma şeması :

Merkezi farkla ayrıklaştırma şemasının en uygun olmayan yönlerinden birisi akım yönünü ayırt edememesidir

Merkezi fark ayrıklaştırılmasında  $\phi$  özelliğinin hücrenin batı duvarındaki  $\phi_w$  değeri komşu hesap noktaları  $W$  ve  $P$  deki  $\phi_w$  ve  $\phi_p$  değerlerinin her ikisinden de etkilenmektedir.

Taşınımın soldan sağa doğru ve kuvvetli olduğu bir akımda ise hücrenin batı duvarı  $P$  noktasına kıyasla  $W$  noktasından daha kuvvetle etkileneceğinden yukarıdaki durum doğru değildir.

“Upwind” veya “verici hücre” ayrıklaştırma şeması bir hücre duvarında hesap yaparken *akımın yönünü* dikkate alır.

Bunun için  $\phi$  nin bir hücre duvarındaki taşınan değeri akım-önü noktasındaki değerine eşit alınır.

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Upwind ayrıklaştırma şeması :

Hücre duvarlarındaki değerleri hesaplamak için hangi kontrol noktasındaki değerlerin alınacağı yandaki şekillerde görülmektedir.

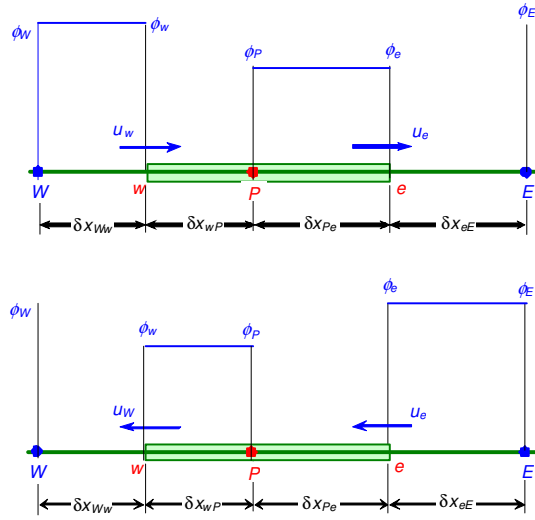
Buna göre akım *pozitif yönde* (batıdan doğuya) iken üstteki şekilde olduğu gibi

$$\phi_w = \phi_W \text{ ve } \phi_e = \phi_P$$

ve *negatif yönde* iken alttaki şekil de olduğu gibi

$$\phi_w = \phi_P \text{ ve } \phi_e = \phi_E$$

alınacaktır.



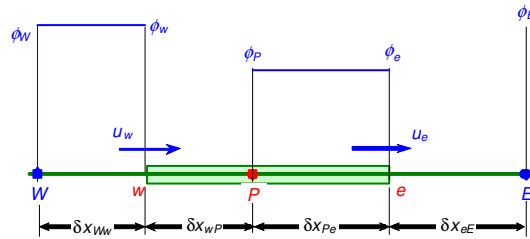
## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Upwind ayrıklaştırma şeması :

Akım pozitif yönde iken

$$u_w > 0, \quad u_e > 0 \quad (F_w > 0, \quad F_e > 0)$$

$$\phi_w = \phi_W, \quad \phi_e = \phi_P$$



Ayrıklaştırılmış transport denkleminde kullanılarak

$$F_e \phi_e - F_w \phi_w = D_e (\phi_E - \phi_P) - D_w (\phi_P - \phi_W) \implies F_e \phi_P - F_w \phi_W = D_e (\phi_E - \phi_P) - D_w (\phi_P - \phi_W)$$

$$\text{Düzenlenerek} \quad (D_w + D_e + F_e) \phi_P = (D_w + F_w) \phi_W + D_e \phi_E$$

$$\text{Veya} \quad [(D_w + F_w) + D_e + (F_e - F_w)] \phi_P = (D_w + F_w) \phi_W + D_e \phi_E$$

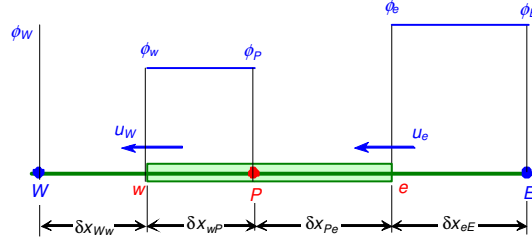
## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

**Upwind ayrıklaştırma şeması :**

Akım negatif yönde iken

$$u_w < 0, \quad u_e < 0 \quad (F_w < 0, \quad F_e < 0)$$

$$\phi_w = \phi_p, \quad \phi_e = \phi_E$$



Ayrıklaştırılmış transport denkleminde kullanılarak

$$F_e \phi_e - F_w \phi_w = D_e (\phi_E - \phi_p) - D_w (\phi_p - \phi_w) \implies F_e \phi_E - F_w \phi_P = D_e (\phi_E - \phi_P) - D_w (\phi_P - \phi_W)$$

Düzenlenerek  $[D_w + (D_e - F_e) + (F_e - F_w)] \phi_P = D_w \phi_W + (D_e - F_e) \phi_E$

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

**Upwind ayrıklaştırma şeması :**

Alışlageldik standart biçimde bir düzenleme yapılarak denklemler aşağıdaki şekle sokulabilir:

$$a_P \phi_P = a_W \phi_W + a_E \phi_E$$

$$a_P = a_W + a_E + (F_e - F_w)$$

	$a_W$	$a_E$
$F_w > 0, F_e > 0$	$D_w + F_w$	$D_e$
$F_w < 0, F_e < 0$	$D_w$	$D_e - F_e$

Upwind ayrıklaştırma şemasında komşu katsayılar için her iki akım yönünü de içerecek biçimde bir formülasyon uygulamak mümkündür:

$a_W$	$a_E$
$D_w + \max(F_w, 0)$	$D_e + \max(0, -F_e)$

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Örnek problem :

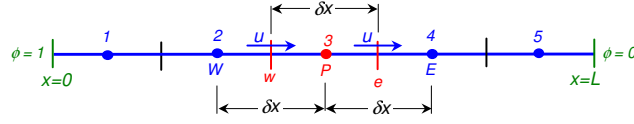
Önceki örnek problemi upwind ayrıklaştırma şeması ve 5 hücre kullanarak (i)  $u=0.1$  m/s, (ii)  $u=2.5$  m/s halinde çözünüz

Bu örnekte bütün hücreler için

$$F = F_e = F_w = \rho u$$

$$D = D_e = D_w = \Gamma / \delta x$$

alınacaktır.



1 numaralı sınır hücresinde

$$F_e \phi_P - F_A \phi_A = D_e (\phi_E - \phi_P) - D_A (\phi_P - \phi_A)$$

5 numaralı sınır hücresinde

$$F_B \phi_P - F_w \phi_W = D_B (\phi_B - \phi_P) - D_w (\phi_P - \phi_W)$$

Sınır noktalarında  $D_A = D_B = 2\Gamma / \delta x = 2D$  ve  $F_A = F_B = F$  olup bu iki denklem standart biçimde düzenlenirse

$$a_P \phi_P = a_W \phi_W + a_E \phi_E + S_u$$

Burada

$$a_P = a_W + a_E + (F_e - F_w) - S_P$$

UCK348 Mühendislikte Bilgisayar Uygulamaları Ders notları, M. Adil Yükselen

31

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Örnek problem :

$$a_P \phi_P = a_W \phi_W + a_E \phi_E + S_u$$

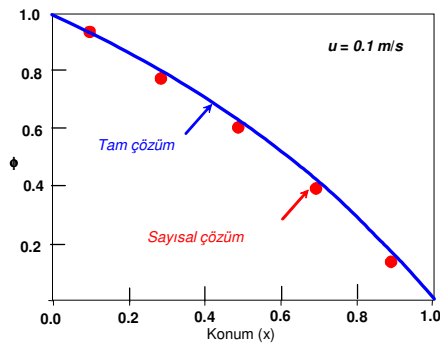
$$a_P = a_W + a_E + (F_e - F_w) - S_P$$

Nokta	$a_W$	$a_E$	$S_P$	$S_u$
1	0	D	$-(2D+F)$	$(2D+F)\phi_A$
2,3,4	$D+F$	D	0	0
5	$D+F$	0	$-2D$	$2D\phi_B$

(i)  $u=0.1$  m/s için çözüm:

Bu halde  $F=\rho u=0.1$ ,  $D=\Gamma/\delta x=0.5$ ,  $Pe=\Gamma/D=0.2$

Nokta	Mesafe	Sonlu hacim çözümü	Analitik çözüm	Fark	Hata yüzdesi
1	0.1	0.9337	0.9387	0.005	0.53
2	0.3	0.7879	0.7963	0.008	1.05
3	0.5	0.6130	0.6224	0.009	1.51
4	0.7	0.4031	0.4100	0.007	1.68
5	0.9	0.1512	0.1505	-0.001	-0.02



Upwind ayrıklaştırma şemasının bu hücre Peclet sayısı için iyi sonuçlar verdiği görülmektedir

UCK348 Mühendislikte Bilgisayar Uygulamaları Ders notları, M. Adil Yükselen

32



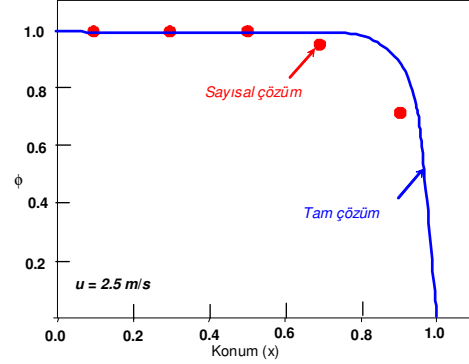
## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

**Örnek problem :**

**(i)  $u=2.5$  m/s için çözüm:**

Bu halde  $F=pu=2.5$ ,  $D=\Gamma/\delta x=0.5$ ,  $Pe=\Gamma/D=5$

Nokta	Mesafe	Sonlu hacim çözümü	Analitik çözüm	Fark	Hata yüzdesi
1	0.1	0.9998	0.9999	0.0001	0.00
2	0.3	0.9987	0.9999	0.001	0.01
3	0.5	0.9921	0.9999	0.007	0.70
4	0.7	0.9524	0.9994	0.047	4.70
5	0.9	0.7143	0.8946	0.180	20.15



Bu ikinci uygulamada *upwind şemasının* aynı ağ genişliği için *merkezi fark şemasına* göre daha iyi sonuç verdiği görülmektedir. Bununla birlikte *B sınırı yakınındaki* çözüm analitik çözüme yeterince yakın değildir.

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

**Upwind ayrıklaştırma şemasının değerlendirilmesi :**

**Korunumsallık:**

Upwind ayrıklaştırma şeması hücre duvarlarını geçen akıların hesabı için uygun bağıntılar kullanmakta olup, formülasyonun korunumsal olduğu kolaylıkla gösterilebilir

**Sınırlılık:**

Ayrıklaştırılmış denklemin katsayıları hep pozitif olup sınırlılık koşulunu sağlamaktadır. Akım süreklilik denklemini sağladığında  $aP$  katsayısı içindeki  $(F_e - F_w)$  terimi sıfır olur. Böylece  $a_p = a_w + a_e$  elde edilir ki bu da tekrarlı çözümlerde kararlılık için istenilen bir durumdur.

Bütün katsayılar pozitif işaretli olunca katsayılar matrisinin diyagonali baskın olur ki böylece çözümde bir "wiggles" oluşmaz

**Nakledilebilirlik**

Şema akımın yönünü dikkate aldığından nakledilebilirlik sağlanmaktadır

## Daimi, bir-boyutlu taşınım ve yayılım

### Upwind ayrıklaştırma şemasının değerlendirilmesi :

#### Doğruluk:

Şema geri farkla ayrıklaştırma formülasyonuna dayanmakta olup hassasiyeti Taylor seri açılımının kesme hataları bakımından sadece birinci derecedendir.

Basitliği nedeniyle upwind ayrıklaştırma şeması ilk CFD hesaplamalarında geniş şekilde kullanılmıştır. Çok-boyutlu problemlerde, upwind stratejisi her bir eksen doğrultusunda tekrarlanarak kolaylıkla uygulanabilir

Semanın önemli bir zaafı akımın ağ çizgilerine uymaması halinde hatalı sonuçlar vermesidir. Bu gibi problemlerde upwind ayrıklaştırma şeması taşınan özelliğin dağılımında bir bozukluğa neden olur. Ortaya çıkan hata yayılım benzeri bir görüntüde olup “*yapay yayılım*” olarak adlandırılır.