

Örnek Sorular – 1

Problem 1: Düşey yönde atılan parçacık ilk hızı v_0 ve ivmesi $a = -(9.81 + 0.02v^2) \text{ m/s}^2$ şeklindedir. Parçacık, çıkabileceği maksimum yüksekliğe 3.5 saniyede ulaşıyorsa, parçacığın

- (a) ilk hızını (v_0),
(b) çıkabileceği maksimum yüksekliği,
(c) $t=2.0 \text{ s}$ anındaki ivmesini hesaplayınız.

Çözüm 1:

(a) $a = dv/dt \Rightarrow -(9.81 + 0.02v^2) = dv/dt$

$$\frac{dv}{9.81 + 0.02v^2} = -dt \Rightarrow \int_{v_0}^{v(y)} \frac{dv}{9.81 + 0.02v^2} = -\int_0^t dt$$

$$\Rightarrow \int_{v_0}^{v(y)} \frac{dv}{9.81 + 0.02v^2} = -\int_0^t dt = -t$$

$$\Rightarrow \frac{1}{\sqrt{0.02}} \int_{v_0}^{v(y)} \frac{d(\sqrt{0.02}v)}{(\sqrt{9.81})^2 + (\sqrt{0.02}v)^2} = -t$$

$$\left[\frac{1}{\sqrt{9.81}} \arctan \frac{\sqrt{0.02}v}{\sqrt{9.81}} \right]_{v(0)}^{v(y)} = -\sqrt{0.02}t \Rightarrow \arctan \frac{\sqrt{0.02}}{\sqrt{9.81}} v(y) - \arctan \frac{\sqrt{0.02}}{\sqrt{9.81}} v(0) = -\sqrt{9.81}\sqrt{0.02}t$$

Maksimum yükseklikte, $t=3.5$ anında, $v(h_{\max})=0$:

$$\Rightarrow \frac{\sqrt{0.02}}{\sqrt{9.81}} v(0) = \tan \left[\sqrt{0.02}\sqrt{9.81}(3.5) \right] \Rightarrow v(0) = 1080.7 \text{ m/s}$$

(b) $ady = vdv \Rightarrow -(9.81 + 0.02v^2)dy = vdv$

$$\Rightarrow -\int_0^y dy = \int_{v_0}^{v(y)} \frac{v dv}{9.81 + 0.02v^2} \Rightarrow -y = \frac{1}{0.04} \ln \left[\frac{9.81 + 0.02v^2}{9.81 + 0.02v_0^2} \right]$$

maksimum yükseklikte $v=0$:

$$h_{\max} = -\frac{1}{0.04} \ln \left[\frac{9.81}{9.81 + 0.02v_0^2} \right] \Rightarrow h_{\max} = 194,4 \text{ m}$$

(c) $\Rightarrow \arctan \frac{\sqrt{0.02}}{\sqrt{9.81}} v(2s) - \arctan \frac{\sqrt{0.02}}{\sqrt{9.81}} 1080.7 = -\sqrt{9.81}\sqrt{0.02}(2)$

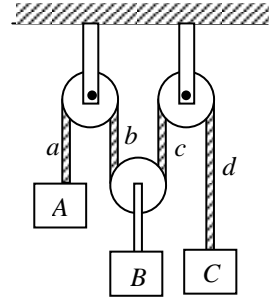
$$\Rightarrow v(2s) = 17.35 \text{ m/s} \Rightarrow a(2s) = -(9.81 + 0.02 * 17.35^2) = -15.83 \text{ m/s}^2$$

Problem 2: Şekildeki makara sisteminde $m_A=2$ kg, $m_B=6$ kg ve $m_C=3$ kg dir. Bloklar hareketsizken aniden serbest bırakılmaktadır. Makaraların kütsüz ve sürtünmesiz olduğunu kabul ederek

(a) $abcd$ ipindeki gerilmeyi ve blokların ivmelerini hesaplayınız.

(b) Hareket başladıktan iki saniye sonra A ve B bloklarının birbirlerine göre bağıl hız ve konumunu hesaplayınız (başlangıçta bloklar aynı hizada).

(c) Mevcut sistemin serbestlik derecesi kaçtır? Açıklayınız.



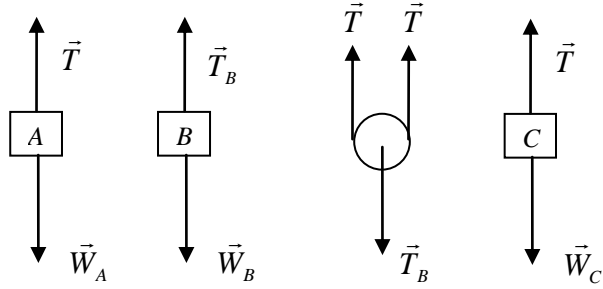
Çözüm 2:(a)

İpin boyu sabit:

$$l = a + b + c + d = sbt$$

$$\Rightarrow y_A + 2y_B + y_C = sbt$$

$$\Rightarrow a_A + 2a_B + a_C = 0 \quad (1)$$



Blok A için hareket denklemi: $m_A g - T = m_A a_A \quad (2)$

B deki makara için hareket denklemi: $T_B - 2T = 0$ (makara kütsüz) (3)

Blok B için hareket denklemi: $m_B g - T_B = m_B a_B \quad (4)$

Blok C için hareket denklemi: $m_C g - T = m_C a_C \quad (5)$

(2), (3), (4), (5) \rightarrow (1):

$$\frac{m_A g - T}{m_A} + 2 \frac{m_A g - 2T}{m_B} + \frac{m_C g - T}{m_C} = 0 \quad \Rightarrow T = 26.16 \text{ N}$$

Buradan $a_A = -3.27 \text{ m/s}^2 \uparrow$, $a_B = 1.09 \text{ m/s}^2 \downarrow$, $a_C = 1.09 \text{ m/s}^2 \downarrow$

$$y_A(0) = y_B(0), v_A(0) = v_B(0) = 0, a_{A/B} = -3.27 - 1.09 = -4.36 \text{ m/s}^2$$

$$v_{A/B} = \int a_{A/B} dx = -4.36t, y_{A/B} = \int v_{A/B} dx = -2.18t^2$$

$$v_{A/B}(t = 2s) = -8.72 \text{ m/s}$$

$$y_{A/B}(t = 2s) = -8.72 \text{ m}$$

(c) Sistemin serbestlik derecesi ikidir. Çünkü $\Rightarrow y_A + 2y_B + y_C = sbt$ bağıntısına göre üç bloğun konumlarının tespit edilmiş olması için herhangi ikisinin belirlemek gerekir.

Problem 3: Merkezci bir kuvvetin etkisindeki bir parçacığın yörüngesi spiral şeklinde olup $r\dot{\theta} = C = sbt$ bağıntısıyla verilmektedir. Bu hareketi meydana getiren kuvvetin şiddetini $F = F(r, \theta)$ belirleyiniz.

Çözüm 3:

Kinematik bağıntılar:

$$a_r = \ddot{r} - r\dot{\theta}^2, \quad a_\theta = r\ddot{\theta} + 2\dot{r}\dot{\theta} = 0$$

$$r\dot{\theta} = C_1 = sbt \quad \text{(i)}$$

(i) nolu bağıntı iki kez türetilirse

$$\dot{r}\dot{\theta} + r\ddot{\theta} = 0 \quad \text{(ii)}$$

$$\ddot{r}\dot{\theta} + 2\dot{r}\ddot{\theta} + r\ddot{\theta} = 0 \quad \text{(iii)}$$

elde edilir. Fakat $r\ddot{\theta} + 2\dot{r}\ddot{\theta} = a_\theta = 0$ dır. O halde,

$$\ddot{r}\dot{\theta} + 2\dot{r}\ddot{\theta} + r\ddot{\theta} = \ddot{r}\dot{\theta} + 0 = 0 \Rightarrow \ddot{r}\dot{\theta} = 0 \Rightarrow \dot{\theta} = 0 \vee \ddot{r} = 0 \quad \text{(iv)}$$

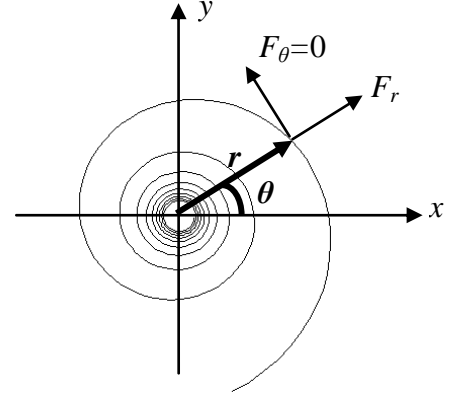
Parçacığın yörüngesi spiral olduğuna göre $\ddot{r} = 0$ olmalıdır. Dolayısıyla $\dot{r} = sbt = C_2$

$$\text{Radyla ivme: } a_r = \ddot{r} - r\dot{\theta}^2 = 0 - r\dot{\theta}^2 = -r\dot{\theta}^2 \quad \text{(v)}$$

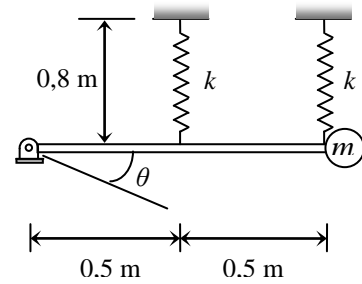
$$\text{(ii) den: } \dot{\theta} = -\frac{\dot{r}\dot{\theta}}{r} \quad \text{(vi)}$$

$$\text{(i), (vi)} \rightarrow \text{(v): } a_r = -r\dot{\theta}^2 = -r\left(-\frac{\dot{r}\dot{\theta}}{r}\right)^2 = -\frac{\dot{r}^2\dot{\theta}^2}{r} = -\frac{C_2^2 C_1^2}{r^3} = -\frac{C^*}{r^3}$$

$$F_r = ma_r = -m\frac{C^*}{r^3} = -\frac{C}{r^3} \Rightarrow \boxed{F_r = -\frac{C}{r^3}} \quad \text{(bu sonuç açısal momentum korunumundan yararlanılarak da kolayca bulunabilir.)}$$



Problem 4: Şekildeki sistemde $m=30$ kg kütleyle sahip bir blok, O noktasında menteşelenmiş kütlesi ihmal edilebilen bir çubuğa bağlıdır. Yaylar verilen konumda, $\theta=0^\circ$ iken, serbest boydadır ve yay sabitleri her iki yay için $k=700$ N/m değerindedir. Kütle bu konumda serbest bırakılmaktadır. $\theta=30^\circ$ olduğunda bloğun hızını hesaplayınız.



Cözüm 4:

$$U = T_1 + V_{1s} + V_{1g} = 0 + 0 + 0 = 0$$

sinüs teoremi:

$$\frac{a_1}{\sin 30} = \frac{0.5}{\sin 75} \Rightarrow a_1 = 0.258 \text{ m}$$

Benzerlikten $a_2 = 2 * a_1 = 0.516 \text{ m}$

Kosinüs teoremi:

$$b_1^2 = 0.258^2 + 0.8^2 - 2 * 0.258 * 0.8 * \cos 165 \Rightarrow b_1 = 1.051 \text{ m}$$

$$b_2^2 = 0.516^2 + 0.8^2 - 2 * 0.516 * 0.8 * \cos 165 \Rightarrow b_2 = 1.305 \text{ m}$$

Yaylardaki uzamalar:

$$\delta_1 = 1.051 - 0.8 = 0.251 \text{ m}, \quad \delta_2 = 1.305 - 0.8 = 0.505 \text{ m}$$

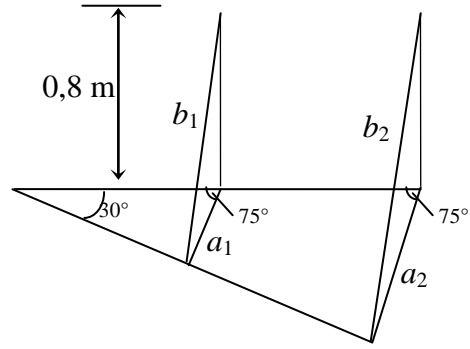
$$V_{2s} = 0.5 * 700 * 0.251^2 + 0.5 * 700 * 0.505^2 = 111.3 \text{ Nm}$$

$$V_{2g} = -mgy = -30 * 9.81 * 1.0 * \sin 30 = -147.1 \text{ Nm}$$

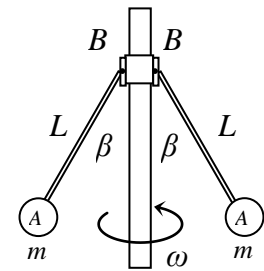
$$T_1 + V_{1s} + V_{1g} = T_2 + V_{2s} + V_{2g}$$

$$\Rightarrow 0 = 0.5 * 30 * v_2^2 + 111.3 - 147.1$$

$$\Rightarrow v_2 = 1.545 \text{ m/s}$$



Problem 5: Şekildeki hız-kontrol (governor) mekanizmasında $m=0.25 \text{ kg}$, $L=12 \text{ cm}$ (AB çubuklarının kütleleri ihmal edilebilir), $\omega=550 \text{ dev/dak}$, $\beta=45^\circ$ ve $\dot{\beta}=0$. Bu anda $\ddot{\beta}$ değerini ve çubuklardaki kuvveti belirleyiniz.

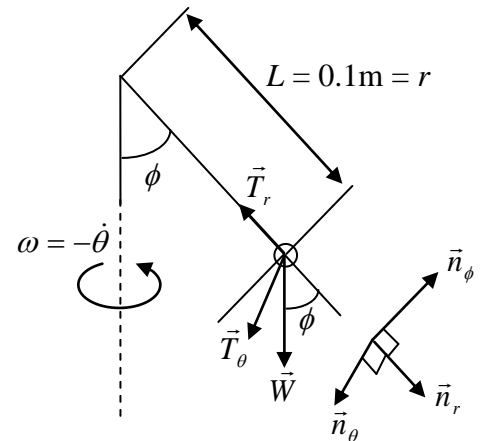


Cözüm 5:

$$m = 0.25 \text{ kg}, \quad L=0.12 \text{ m}, \quad \phi = 45^\circ, \quad \dot{\phi} = 0,$$

$$\dot{\theta} = -\omega = -550 * 2\pi / 60 = -57.6 \text{ rad/s}, \quad \ddot{\theta} = 0 \Rightarrow \ddot{\phi} = ?$$

$$\vec{a} = (\ddot{r} - r\dot{\phi}^2 - r\dot{\theta}^2 \sin^2 \phi)\vec{n}_r + (r\ddot{\phi} + 2\dot{r}\dot{\phi} - r\dot{\theta}^2 \sin \phi \cos \phi)\vec{n}_\phi + (r\ddot{\theta} \sin \phi + 2\dot{r}\dot{\theta} \sin \phi + 2r\dot{\phi}\dot{\theta} \cos \phi)\vec{n}_\theta$$



$$\sum F_r = ma_r \Rightarrow -T_r + mg \cos \phi = m(\ddot{r} - r\dot{\phi}^2 - r\theta^2 \sin^2 \phi)$$

$$T_r = 0.25 * 9.81 * \cos 45^\circ - 0.25 * (-0.12 * (-57.6)^2 \sin^2 45^\circ) \Rightarrow T_r = 51.5 \text{ N}$$

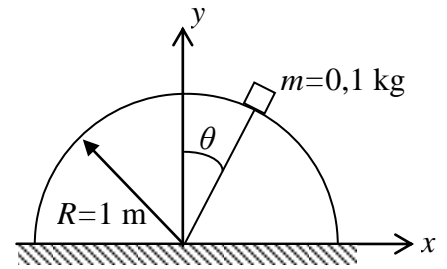
$$\sum F_\phi = ma_\phi \Rightarrow -mg \sin \phi = m(r\ddot{\phi} + 2\dot{r}\dot{\phi} - r\theta^2 \sin \phi \cos \phi)$$

$$-0.25 * 9.81 * \sin 45^\circ = 0.25(0.12 * \ddot{\phi} - 0.12 * (-57.6)^2 \sin 45^\circ \cos 45^\circ) \Rightarrow \ddot{\phi} = 1716.7 \text{ rad/s}^2 = \ddot{\beta}$$

$$\sum F_\theta = ma_\theta \Rightarrow T_\theta = m(r\ddot{\theta} \sin \phi + 2\dot{r}\dot{\theta} \sin \phi + 2r\dot{\phi}\dot{\theta} \cos \phi) = 0.25 * (0 + 0 - 0)$$

$$\Rightarrow T_\theta = 0$$

Problem 6: Sürtünmesiz tümsek yüzey üzerinde duran blok $\theta_0 = 10^\circ$ konumundayken aniden serbest bırakılmaktadır ve yüzey boyunca aşağı doğru kaymaya başlamaktadır. Bloğun yüzeyden ayrılacağı θ açısını hesaplayınız. (İpucu: yüzeyden ayrılma koşulu $N=0$).



Çözüm 6:

Kutupsal koordinatlarda hareket denklemleri:

$$\sum F_r = ma_r = m(\ddot{r} - r\dot{\theta}^2) \rightarrow N - mg \cos \theta = m(\ddot{r} - r\dot{\theta}^2)$$

$$\sum F_\theta = ma_\theta = m(r\ddot{\theta} + 2\dot{r}\dot{\theta}) \rightarrow mg \sin \theta = m(r\ddot{\theta} + 2\dot{r}\dot{\theta})$$

$$r = sbt \rightarrow \dot{r} = \ddot{r} = 0 \text{ ve (b) ifadesi}$$

$$g \sin \theta = r\ddot{\theta} \quad (i)$$

olur ve (a) ifadesinden

$$N - mg \cos \theta = -mr\dot{\theta}^2 \rightarrow \text{yüzeyden ayrılma koşulu } N=0: -g \cos \theta = -r\dot{\theta}^2 \quad (ii) \text{ bulunur.}$$

R yarıçapı için açısal ivme ve açısal hız arasında ilişki ve (i) den aşağıdaki bağıntı elde edilir:

$$\alpha d\theta = \omega d\omega \Rightarrow \ddot{\theta} d\theta = \dot{\theta} d\dot{\theta} \Rightarrow \int_{\theta_0}^{\theta} \ddot{\theta} d\theta = \int_{\dot{\theta}_0}^{\dot{\theta}} \dot{\theta} d\dot{\theta} \Rightarrow \int_{10}^{\theta} \frac{g}{r} \sin \theta d\theta = \int_0^{\dot{\theta}} \dot{\theta} d\dot{\theta}$$

$$\Rightarrow -\frac{g}{r} [\cos \theta]_{10}^{\theta} = \frac{g}{r} [\cos 10 - \cos \theta] = \frac{\dot{\theta}^2}{2} \quad (iii)$$

$$(iii) \rightarrow (ii): -g \cos \theta = -r * 2 * \frac{g}{r} [\cos 10 - \cos \theta] = -2g [\cos 10 - \cos \theta]$$

$$\Rightarrow \cos \theta = \frac{2}{3} \cos 10 \Rightarrow \theta_{\text{ayrilma}} = 48.96^\circ$$

