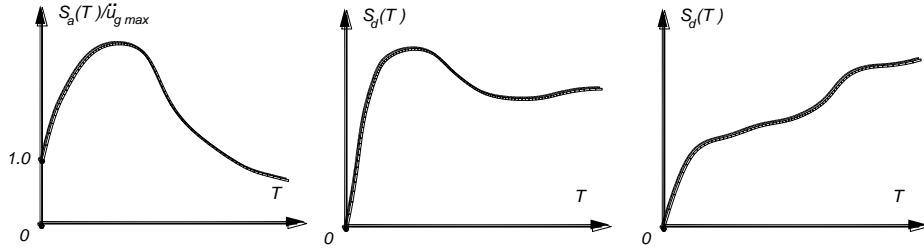
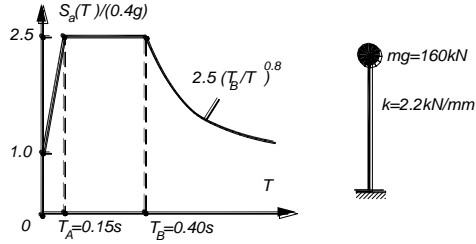


1. Verilen bir deprem kaydından “Yerdeğiştirme Spektrum Eğrisi”nin elde edilmesinde izlenecek adımları ilgili şekilleri de çizerek açıklayınız.
2. İvme ve hız ve yerdeğiştirme spektrum eğrilerinin büyük ($T \rightarrow \infty$) ve küçük ($T \rightarrow 0$) periyot için olan özelliklerini ilgili şekilleri çizerek açıklayınız.
3. Verilen tek serbestlik dereceli sisteminde ivme spektrumu verilen deprem etkisinde meydana gelecek en büyük göreceli yerdeğiştirme ve taban kesme kuvvetini hesaplayınız.



$$S_d(\xi, T) = [v(t, \xi, \omega)]_{\max}$$

$$\ddot{v} + 2\xi\omega \dot{v} + \omega^2 v = -\ddot{v}_g(t)$$

$$T = 2\pi\sqrt{m/k} = 2\pi / \omega$$

$$S_v(\xi, T) = [\dot{v}(t, \xi, \omega)]_{\max}$$

$$\omega_D = \omega \sqrt{1 - \xi^2}$$

$$S_a(\xi, T) = [\ddot{v}(t, \xi, \omega) + \ddot{v}_g(t)]_{\max}$$

$$S_a(\xi, T) \approx \omega S_v(\xi, T) \approx \omega^2 S_d(\xi, T)$$

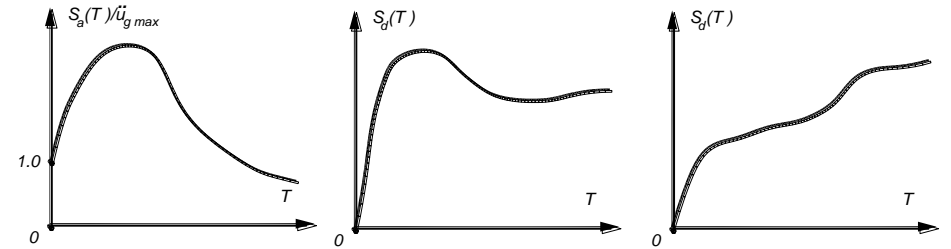
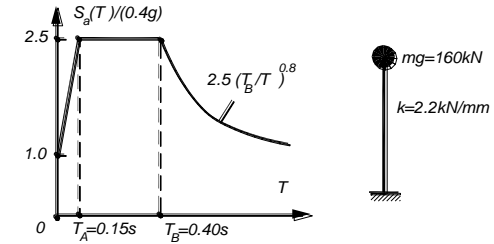
$$m \ddot{v} + c \dot{v} + k v = -m \ddot{v}_g \quad \xi = \frac{c}{2m\omega} \quad \omega^2 = k/m$$

$$v(t, \xi, \omega) = -\frac{1}{\omega_D} \int_0^t \ddot{v}_g(\tau) \exp[-\xi\omega(t-\tau)] \sin[\omega_D(t-\tau)] d\tau$$

$$\dot{v}(t, \xi, \omega) = -\int_0^t \ddot{v}_g(\tau) \exp[-\xi\omega(t-\tau)] \cos[\omega_D(t-\tau)] d\tau - \xi\omega v(t, \xi, \omega)$$

$$\ddot{v}(t, \xi, \omega) + \ddot{v}_g(t) = -\omega^2 v(t, \xi, \omega) - 2\xi\omega \dot{v}(t, \xi, \omega)$$

1. Verilen bir deprem kaydından “Yerdeğiştirme Spektrum Eğrisi”nin elde edilmesinde izlenecek adımları ilgili şekilleri de çizerek açıklayınız.
2. İvme ve hız ve yerdeğiştirme spektrum eğrilerinin büyük ($T \rightarrow \infty$) ve küçük periyot ($T \rightarrow 0$) için olan özelliklerini ilgili şekilleri çizerek açıklayınız.
3. Verilen tek serbestlik dereceli sisteminde ivme spektrumu verilen deprem etkisinde meydana gelecek en büyük göreceli yerdeğiştirme ve taban kesme kuvvetini hesaplayınız.



$$S_d(\xi, T) = [v(t, \xi, \omega)]_{\max}$$

$$\ddot{v} + 2\xi\omega \dot{v} + \omega^2 v = -\ddot{v}_g(t)$$

$$T = 2\pi\sqrt{m/k} = 2\pi / \omega$$

$$S_v(\xi, T) = [\dot{v}(t, \xi, \omega)]_{\max}$$

$$\omega_D = \omega \sqrt{1 - \xi^2}$$

$$S_a(\xi, T) = [\ddot{v}(t, \xi, \omega) + \ddot{v}_g(t)]_{\max}$$

$$S_a(\xi, T) \approx \omega S_v(\xi, T) \approx \omega^2 S_d(\xi, T)$$

$$m \ddot{v} + c \dot{v} + k v = -m \ddot{v}_g \quad \xi = \frac{c}{2m\omega} \quad \omega^2 = k/m$$

$$v(t, \xi, \omega) = -\frac{1}{\omega_D} \int_0^t \ddot{v}_g(\tau) \exp[-\xi\omega(t-\tau)] \sin[\omega_D(t-\tau)] d\tau$$

$$\dot{v}(t, \xi, \omega) = -\int_0^t \ddot{v}_g(\tau) \exp[-\xi\omega(t-\tau)] \cos[\omega_D(t-\tau)] d\tau - \xi\omega v(t, \xi, \omega)$$

$$\ddot{v}(t, \xi, \omega) + \ddot{v}_g(t) = -\omega^2 v(t, \xi, \omega) - 2\xi\omega \dot{v}(t, \xi, \omega)$$